



2S-55/75 PID-Profilname

	Proportional	Integral	D-Max	Derivativ	Feedforward
Basis/Acro					
ROLL	60	118	62	60	143
PITCH	63	124	73	71	149
YAW	60	118	0	0	143

Modus: RPY (Roll+Pitch)	Gering	Standard	Hoch
Dämpfung: D Verstärkung(Gain)	2	[Slider]	
Nachverfolgung: P & I Verstärkung	1.35	[Slider]	
Stick Empfindlichkeit: FF (Feedforward) Verstärkung	1.2	[Slider]	
Dynamische Dämpfung: D Max	0.1	[Slider]	
Drift - Wobble: I-Verstärkung	1.1	[Slider]	
Pitch-Dämpfung: Pitch:Roll D	1.05	[Slider]	
Pitch Nachverfolgung: Pitch:Roll P, I & FF	1	[Slider]	
Hauptmultiplikator	1	[Slider]	

2S-1000 PID-Profilname

	Proportional	Integral	D-Max	Derivativ	Feedforward
Basis/Acro					
ROLL	49	97	52	50	132
PITCH	51	102	62	60	138
YAW	49	97	0	0	132

Modus: RPY (Roll+Pitch)	Gering	Standard	Hoch
Dämpfung: D Verstärkung(Gain)	2	[Slider]	
Nachverfolgung: P & I Verstärkung	1.3	[Slider]	
Stick Empfindlichkeit: FF (Feedforward) Verstärkung	1.3	[Slider]	
Dynamische Dämpfung: D Max	0.1	[Slider]	
Drift - Wobble: I-Verstärkung	1.1	[Slider]	
Pitch-Dämpfung: Pitch:Roll D	1.05	[Slider]	
Pitch Nachverfolgung: Pitch:Roll P, I & FF	1	[Slider]	
Hauptmultiplikator	0.85	[Slider]	